
1. 给出渐进上界符号 O 的定义

解答：

2. 给出 8 种复杂性函数

解答:

3. 递归函数的两个要素?

解答： 边界条件、递归方程

4. 写出产生全排列的递归程序

解答：

5. 已知递归算法的复杂度递归方程，求解 $T(n)$

解答：

6. 分治法的适应条件

解答：

7. 最优子结构的定义

解答：

8. 矩阵连乘问题:

(1) 最优值的定义

(2) 动态规划求解程序

解答: (2)

```
1  #include<iostream>
2  using namespace std;
3  const int N = 100;
4  int A[N]; // 矩阵规模
5  int m[N][N]; // 最优解
6  int s[N][N];
7  void MatrixChain(int n)
8  {
9      int r, i, j, k;
10     for (i = 0; i <= n; i++) // 初始化对角线
11     {
12         m[i][i] = 0;
13     }
14     for (r = 2; r <= n; r++) // r个矩阵连乘
15     {
16         for (i = 1; i <= n - r + 1; i++) // r个矩阵的r-1个空隙中
17             依次测试最优解点
18         {
19             j = i + r - 1;
20             m[i][j] = m[i][i] + m[i + 1][j] + A[i - 1] * A[i] *
21                 A[j];
22             s[i][j] = i;
23             for (k = i + 1; k < j; k++) // 变换分隔位置, 逐一测试
24             {
25                 int t = m[i][k] + m[k + 1][j] + A[i - 1] * A[k]
26                     * A[j];
```

```

24         if (t < m[i][j])//如果变换后的位置更优，则替换
           原来的分隔方法。
25         {
26             m[i][j] = t;
27             s[i][j] = k;
28         }
29     }
30 }
31 }
32 }
33 void print(int i, int j)
34 {
35     if (i == j)
36     {
37         cout << "A[" << i << "]";
38         return;
39     }
40     cout << "(";
41     print(i, s[i][j]);
42     print(s[i][j] + 1, j);//递归1到s[1][j]
43     cout << ")";
44 }
45 int main()
46 {
47     int n;//n个矩阵
48     cin >> n;
49     int i, j;
50     for (i = 0; i <= n; i++)
51     {
52         cin >> A[i];
53     }
54     MatrixChain(n);
55     cout << "最佳添加括号的方式为：";

```

```
56     print(1, n);  
57     cout << "\n最小计算量的值为: " << m[1][n] << endl;  
58     return 0;  
59 }
```

9. 求解活动安排问题的贪心算法程序，并证明其正确性

解答：

```
1  (1)
2  int greedySelector(int s[],int f[],int a[])
3  {
4      int n = sizeof(s) / sizeof(s[0]);
5      a[0] = 1; // The first activity is always selected
6      int j=1;
7      int count = 1;
8      for (int i = 1; i < n; i++)
9      {
10         if (s[i] >= f[j])// If the start time of the current
11             activity is greater than or equal to the finish
12             time of the last selected activity
13         {
14             a[count] = i + 1; // Store the index of the
15                 selected activity
16             j = i; // Update the last selected activity
17             count++;
18         }
19         else
20         {
21             a[i] = 0; // If the activity is not selected,
22                 store 0
23         }
24     }
25     return count;
26 }
```

(2) 正确性证明：

10. 写出回溯法搜索子集树和排序树的一般算法代码

解答:

- 1
- 2
- 3
- 4
- 5
- 6
- 7
- 8
- 9
- 10
- 11
- 12
- 13
- 14
- (1) 子集树
- (2) 算法树

11. 写出 0-1 背包的 (1) 队列式 (2) 优先队列式的分支界限程序

解答:

```
1  (1)
2  //分支限界算法 - 01背包问题      FIFO队列
3  int w[] = { 16,15,15 };//物品的重量
4  int v[] = { 45, 25, 25 };//物品的价值
5  int c = 30;//背包的容量
6  const int n = sizeof(w) / sizeof(w[0]);//物品的个数
7  int cw = 0;//已选择物品的重量
8  int cv = 0;//已选择物品的价值
9  int bestv = 0;//装入背包的物品的最优价值
10
11 //描述节点类型
12 struct Node
13 {
14     Node(int w, int v, int l, Node *p, bool left)
15     {
16         weight = w;
17         value = v;
18         level = l;
19         parent = p;
20         isleft = left;
21     }
22     int weight;//已选择物品的总重量
23     int value;//已选择物品的总价值
24     int level;//节点所在的层数
25     Node *parent;//记录父节点
26     bool isleft;//节点是否被选择
27 };
28 Node *bestnode = nullptr;//记录最优解的叶子节点
29 queue<Node*> que;//广度遍历需要的FIFO队列
```

```

30
31 void addLiveNode(int w, int v, int l, Node *parent, bool
    isleft)
32 {
33     Node *node = new Node(w, v, l, parent, isleft);
34     que.push(node);
35
36     if (l == n && v == bestv)
37     {
38         bestnode = node;
39     }
40 }
41 //求价值上界
42 int maxBound(int i)
43 {
44     int bound = 0;
45     for (int level = i + 1; level < n; ++level)
46     {
47         bound += v[level];
48     }
49     return bound;
50 }
51 int main()
52 {
53     int i = 0; //起始的层数
54     Node *node = nullptr; //记录父节点
55     while (i < n)
56     {
57         //选择物品i
58         int wt = cw + w[i];
59         if (wt <= c)
60         {
61             if (cv + v[i] > bestv)

```

```

62         {
63             bestv = cv + v[i];
64         }
65
66         //把左孩子加入活结点队列当中
67         addLiveNode(cw+w[i], cv+v[i], i+1, node, true);
68     }
69
70     //不选择物品i
71     int upbound = maxBound(i);
72     if (cv + upbound >= bestv)
73     {
74         addLiveNode(cw, cv, i + 1, node, false);
75     }
76
77     node = que.front();
78     que.pop();
79     i = node->level;
80     cw = node->weight;
81     cv = node->value;
82 }
83
84 cout << bestv << endl;
85 int x[n] = { 0 };
86 for (int j = n - 1; j >= 0; --j)
87 {
88     x[j] = bestnode->isleft ? 1 : 0;
89     bestnode = bestnode->parent;
90 }
91
92 for (int v : x)
93 {
94     cout << v << " ";

```

```

95     }
96     cout << endl;
97     return 0;
98 }
99 (2)
100 #include <iostream>
101 #include <queue>
102 #include <functional>
103 #include <vector>
104 using namespace std;
105
106 //分支限界算法 - 01背包问题 优先级队列
107 int w[] = { 16,15,15 };//物品的重量
108 int v[] = { 45, 25, 25 };//物品的价值
109 int c = 31;//背包的容量
110 const int n = sizeof(w) / sizeof(w[0]);//物品的个数
111 int cw = 0;//已选择物品的重量
112 int cv = 0;//已选择物品的价值
113 int bestv = 0;//装入背包的物品的最优价值
114
115 //描述节点类型
116 struct Node
117 {
118     Node(int w, int v, int l, int up, Node *p, bool left)
119     {
120         weight = w;
121         value = v;
122         level = l;
123         parent = p;
124         isleft = left;
125         upbound = up;
126     }
127     int weight;//已选择物品的总重量

```

```

128     int value;//已选择物品的总价值
129     int level;//节点所在的层数
130     Node *parent;//记录父节点
131     bool isleft;//节点是否被选择
132     int upbound;//节点的价值上界， 从这个节点往下，最多能选择
        的物品产生的总价值
133 };
134
135 //queue<Node*> que; //广度遍历需要的FIFO队列
136 priority_queue<Node*, vector<Node*>, function<bool(Node*, Node
        *)>> que([](Node*n1, Node*n2)->bool //默认是大根堆
137 {
138     return n1->upbound < n2->upbound;
139 });
140
141 void addLiveNode(int w, int v, int l, int up, Node *parent,
        bool isleft)
142 {
143     Node *node = new Node(w, v, l, up, parent, isleft);
144     que.push(node);
145
146     //用优先级队列就不用标记产生最优解的叶子节点了，因为优先级
        队列到达某一个叶子节点时，最优值就产生了
147     /*if (l == n && v == bestv)
148     {
149         bestnode = node;
150     }*/
151 }
152
153 //求价值上界
154 int maxBound(int i)
155 {
156     int bound = cv;

```

```

157     for (int level = i; level < n; ++level)
158     {
159         bound += v[level];
160     }
161     return bound;
162 }
163 int main()
164 {
165     int i = 0; //起始的层数
166     Node *node = nullptr; //记录父节点
167     int upbound = maxBound(0);
168     while (i < n)
169     {
170         //选择物品 i
171         int wt = cw + w[i];
172         if (wt <= c) {
173             if (cv + v[i] > bestv)
174             {
175                 bestv = cv + v[i];
176             }
177
178             //把左孩子加入活结点队列当中
179             addLiveNode(cw + w[i], cv + v[i], i + 1, upbound,
180                         node, true);
181
182             //不选择物品 i
183             upbound = maxBound(i+1); //i+1表示第一个未被处理的物品
184                                     //的数组下标
185             if (upbound >= bestv)
186             {
187                 addLiveNode(cw, cv, i + 1, upbound, node, false);
188             }

```

```

188
189     node = que.top();
190     que.pop();
191     i = node->level;
192     cw = node->weight;
193     cv = node->value;
194     upbound = node->upbound;
195 }
196
197 cout << bestv << endl;
198 int x[n] = { 0 };
199 for (int j = n - 1; j >= 0; --j)
200 {
201     x[j] = node->isleft ? 1 : 0;
202     node = node->parent;
203 }
204
205 for (int v : x)
206 {
207     cout << v << " ";
208 }
209 cout << endl;
210 return 0;
211 }

```

12. 写出旅行商问题的 (1) 队列式 (2) 优先队列式的分支界限程序

解答:

13. 给出计算时间下界及上界规约

解答:

14. 什么是 (1) P 类问题 (2) NP 类问题 (3) NP—hard 问题 (4) NP 完全问题

解答:

15. 已知团问题属于 NPC，证明定点覆盖问题也是 NPC

解答：

16. 设计定点覆盖问题的近似算法，并计算其性能

解答：